## ת/ر PPV

## Еүхદıрі́ঠıо хрŋ́бтп

v1.0 2021.03


## 




## 



## Eктútroan autoú tou eүypáqou



## 



## 



2. Oঠŋףүós ypríyopns عккivŋons


 $\pi \lambda п р о \varphi о р і є \varsigma$.

## Ектаıобєutiká ßivteo


хрПбıиотоьєітє $\mu \varepsilon \alpha \sigma \varphi \alpha ́ \lambda \varepsilon ı \alpha ~ т о ~ D J I ~ F P V: ~$
https://www.dji.com/dji-fpv/video


## Katعßáのтє тŋv $\varepsilon \varphi \alpha \rho \mu о ү \eta$ DJI Fly



H غ́кठобп Android tou DJI Fly દivaı бu $\mu \varepsilon т а ү \varepsilon v \varepsilon ் \sigma т \varepsilon \rho \eta ~ \varepsilon ́ к \delta ठ о \sigma \eta$.







## ^ńчŋ DJI Assistant 2 (бعוןá DJI FPV)






## ПعрıхХо́ $\boldsymbol{\varepsilon v \alpha}$

 ..... 3
Opú入os ..... 3
 ..... 3
ßivteo miñons ..... 3
 ..... 3
＾ńшף тŋऽ عழa ..... 3
Assistant 2 （ $\sigma \varepsilon \rho \rho \dot{~ D J I ~ F P V) ~}$ ..... 3
Прочіл троїо́vтоऽ ..... 6
Eıбаүшүท่ ..... 6
Провтонабіа тои аєробка́чоия ..... 7
 ..... 8
 ..... 10
ミúvठ̄६ఠП ..... 14
$\Delta$ рабтпріттоіпбп ..... 15
Aعpoóкápos ..... 16
Tро́тоו mтŋ்бףऽ ..... 16
 ..... 17
 ..... 18
 ..... 20
uाँ $\rho \cup ́ \theta \rho \omega v$ ..... 23
＇Е入ıкะऽ ..... 23
Euчuท́s $\mu$ ттатаріа ттŋ்бпऽ ..... 25
Gimbal каı ка́ $\mu \varepsilon \rho \alpha$ ..... 29
 ..... 31
Парохй Пไعктрікой реи̇иатоऽ ..... 31
＾еітоирүіа ..... 32
Архıкท́ oӨóvŋ ..... 32
Грациท் $\mu \varepsilon$ voú ..... 34
Tŋлєхєıрıбти́рıо ..... 39
＾عıiтoupyia ..... 39
 ..... 43
PúӨrıбп Stick ..... 44
Ечариоүŋ́ DJI Fly ..... 45
Птŋ́ণп ..... 47
 ..... 47
 ..... 47
 ..... 48
 ..... 49
 ..... 50
ミuvтท́pŋのף ..... 51
Mevà̀a patoyualáa ..... 51
Aєpookípos ..... 52
тара́ртпиа ..... 61
Пробıаүрамє́s ..... 61
 ..... 65
 ..... 66
 ..... 66

## Прочíג троїо́vтоऽ

## Eıбаүшүท́







 $\lambda \varepsilon \pi т т \alpha \dot{\alpha}$.

To DJI FPV Goggles V2 عivaı દ




















## Провтоıцабіа тои аєробка́чоиऽ




## 










 aعpoбка́ $\varphi$ ous.

## Провтоицабіа twv үua入ıїv












$58-70 \mathrm{~mm}$

| $\because$ |  |
| :---: | :---: |
| $\dagger$ |  |

## Провтоицабía тои тплєхєıрıбтпрiou




$\Delta ı \alpha ́ y p a \mu \mu \alpha$

## Аєробка́ $\varphi$ оऽ



1. 'Елікะऽ
2. Kivๆтர்คยऽ
3. Mmpoativó LED
4. Landing Gears (Evow
5. Arms Frame
6. Gimbal кaı кá $\mu \varepsilon \rho \alpha$

7. ミúбтпиa Down Vision

8. BoŋӨŋтіко́ кátш $\varphi \omega \varsigma$

9. По́ртєऽ $\mu$ ттатаріаऽ
10. Коинті $\lambda \varepsilon$ втоupүias
11. LED бтג́Ө $\mu \eta \varsigma \mu \pi \alpha т а р і а \varsigma ~$
12. Өúpa трочобобias

13. Oúpa USB-C
14. Yтобохй́ кáptas microSD

## Mहүá $\lambda \alpha$ $\mu \alpha т о ү \cup \alpha \lambda ı \alpha ́ ~$



1．Kıpairs
2．Мтпобтіvó ка́入иициа
3．Kourmiá пробариоүท́s kava入ıoú
4．OӨóvŋ Kava入ıó
5．©úpa USB－C
6．Yпоঠохй ка́ртаऽ microSD

7．Eıఠaүшүท் aย́pa

8．PuӨцıбтıкó IPD



11．Факós
12．Ȩaعpıatñpas

 каı ßivteo．

14．Пібш коицтті

15．Kоuитi 5D




16．Oúpa ńxou／AV－IN
17．Өúpa трочобобіац（ $\mathrm{DC5}, 5 \times 2.1$ ）
18．Koupri $\sigma u v ס \dot{\varepsilon} \sigma \mu \circ \cup$

## Tఇ入єұєıрıтти́рı



1. Kоицті лعıтоирүіas
 тп $\lambda \varepsilon \chi \varepsilon ı \rho ı \sigma т \check{\rho} \rho \circ$.
2. LED oтd́ $\theta \mu \eta \varsigma \mu$ нтатаріая

3. $\Sigma u v \eta \mu \mu \varepsilon ́ v o ~ L a n y a r d ~$
4. Kоицтіі С1 (пробарио́бıио)



## 

 ยи́ко入а атоӨпкєицє́va.
6. Oúpa USB-C






9. Kגñoŋ Gimbal


 ata yuàıá.
11. Аıако́ттทऽ С2 (тробарио́бıиоऽ)
 кát $\omega$.
12. Koupriívap̧ns / סıakomńs



13. Коинтті клвібтрои / вүүрачи́s
 каı ßivteo.
14. Kとpairs



 avтiataøף.

 вібобо.

 avtiataøף.
18. F2 Left Stick Recentering Recrewing Screw (KáӨعтๆ)
 عíooठo.

## ¿úvסぇのך








 каı $\eta$ п $\rho о \beta о \lambda \grave{~ \beta i v t \varepsilon о ~ \varepsilon i v a ı ~ \varphi u \sigma ı о \lambda о ү ı к ท ் . ~}$




## 




## பрабтпріотоіпбп

To DJI FPV прє́ா





## Аعробка́чоऽ

 $\mu$ татаріа ттர்бпร.

## Tро́тоו ттர்бทऽ



















 бuvtpıßŋ́ тоu $\alpha \varepsilon \rho о \sigma к \alpha \dot{\alpha} \varphi$ оus


 Хеıрокірптп 入єıтоируіа









 тп२ ாтŋ்бף.

## 








## 

| Kavoviкá крátŋ |  |  |
| :---: | :---: | :---: |
| (R) P (G)... |  |  |
| P $\ldots \ldots$ | Avaßooßṅveı apyá $\mu \omega \beta$ |  |
| G $\ldots \ldots$ | Avaßooßß̇veı apyá to трátivo |  |
| G $\times 2 \ldots \ldots$ |  | Ta бuбтர́hata Forward kaı Downward Vision eivaı evepyortoınıéva |
| Y $Y$..... | Avaßooß̧iveı apyá kitpivo |  апะvยрүоттопцย̇va |
| (G) $\ldots \ldots$ | Avaßooßṅvยı п¢áaivo ypñyopa | Ф¢гvápıгиа |
|  |  |  |
| (Y) $\ldots \ldots$ | Avaßooßṅveı yprivopa kitpıvo |  |
| R $\ldots \ldots$ | Avaßooßク̇vel кókkııa $\alpha$ pyá | $\mu$ нтатаріа |
| (R) $\cdots \cdots$ |  |  |
| (R) |  | $\Sigma \varphi \dot{\alpha} \lambda \mu \mathrm{I} \mathrm{IMU}$ |
| (R - |  |  |
| R $Y$ P $\cdots$ |  |  |

## Епє่бт $\rho \varepsilon \psi \varepsilon$ бто бтіті




 ßívteo．

| E司 | GPS | Пєрıүрачй |
| :---: | :---: | :---: |
| Home Point | $\underbrace{20}$ |  <br>  <br>  |

## E§urtvo RTH




## Хаиๆлй $\mu$ татаріа RTH









 пробүкішбпऽ．

## Failsafe RTH








[^0]
## RTH (عuӨعiа үрации́)

1. To Home Point kataүpáqعtaı. To RTH
2. еvะруотоиєітаı.







## 

 va пєта́ троऽ та $\varepsilon \mu \pi \rho o ́ s . ~$














[^1]

## Пробүєішбך акрıßвіая





- H aто́ठобп tou Precision Landing uто́квıтаı бта ако́入оиӨа:












## 


 umepúӨpow 3D.





## Eúpos avixveuons

## $\Sigma u ́ \sigma \pi \eta \mu \alpha$ прооттıкท́s ópaøŋऽs



## 乏úбтqua Down Vision





## 

Аито́ $\mu$ атп $\beta \alpha \Theta \mu$ оvó $\eta \eta \boldsymbol{\eta}$



## Пропүнц́vŋ $\beta a \theta \mu$ оvó $\mu \eta \sigma \eta$






1



2



3


## 

























 тєта́ тоגи́ ypńyopa.



[^2]















## Kaтаүрарદ́a̧ ттท்бŋऽ




## 'Е入ıкєऽ



'E入ıкє̧

## 





## 









 $\delta \varepsilon \vee \mu \pi о \rho \varepsilon i \operatorname{va} \pi \varepsilon \rho \circ \sigma т \rho \alpha \varphi \varepsilon i \varepsilon \lambda \varepsilon u ́ \theta \varepsilon \rho \alpha$.





## 



## Характпрıбтıка́ $\mu$ ттатарі́ая





















## 

## 



 каӨорі弓оутаı тарака́тш:

LED1

## 




## 






 Пєта́ $ఢ \varepsilon \mu \varepsilon$ пробохウ́.



## Фо́ртıбף тпऽ $\mu$ ттатаріая



 $\mu$ татаріа.
















| LED1 | LED2 | LED3 | LED4 | Eтіппठо $\mu$ нтатаріаऽ |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| 渻 | 产 | 0 | 0 |  |
| $=1$ | 说 | 半 | 0 | ＜Епітвбо $\mu$ татаріаऽ $\leq 75 \% 75 \%$＜Епіпвбо |
| 滈 | 说 | 消 | 消 | нratapias＜ $100 \%$ |
| $0$ | 0 | 0 | 0 |  |

## MnXaviб



| MnXaviouoi тробтабias $\mu$ ттатаріаs |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| LED1 | LED2 | LED3 | LED4 | ßобßウ́vєı $\mu$ отіßо | Karáotaon |
| $0$ | 消三 | 0 | 0 |  |  |
| $0$ | 消三 | 0 | 0 |  |  |
| $0$ | $0$ | 消 | 0 |  | Еvтотіттףкє Uпер¢о́ртібп |
| $0$ | $0$ | 消 | 0 |  |  |
| $0$ | $0$ | $0$ | 涼 |  |  |
| $0$ | $0$ | $0$ | 浸 |  |  |





## Еүката́бтабп / а ааірєбп тпऽ $\mu$ татаріаऽ








- $\eta \mu \pi \alpha т \alpha \rho i \alpha ~ \varepsilon i v a ı ~ к а \lambda \alpha ́ ~ \sigma т \varepsilon \rho \varepsilon \omega \mu \varepsilon ́ v \eta . ~$


## Gimbal каı ка́ $\mu \varepsilon \rho \alpha$

## Проріл Gimbal






## ^عıтoupyia Gimbal






 апоүвішбף.
 avti弓uyou.







 $\mu \circ ் \lambda ı \varsigma ~ \sigma \tau \varepsilon ү v \omega ் \sigma \varepsilon ı$.

## Прочіл ка́ $\mu \varepsilon \rho а \varsigma$









## 


 плпрочорієऽ бХєтוка́ $\mu \varepsilon$ тІऽ протєıvó $\mu \varepsilon v \varepsilon \varsigma ~ к \dot{\alpha} \rho т \varepsilon \varsigma ~ m i c r o S D . ~$


 бтаиатท்бєı аuто́ $\mu$ ата.


 апยvยруопопиц́vo.




## Meүа́ла $\mu \alpha т о ү \cup \alpha \lambda ı \alpha ́$







## Парохй Плعктрікои́ рєи́натоऽ












## ^عıтоирүіа



## Kоинті 5D






Kоинті клєібтрои / єүүра甲ŋ́ऽ
 фштоүраріац каı ßіvтво.


Піб $\omega$ коииті



## Архıкп் oӨóvŋ



## 



 avixveuons.

## 2. Плпрочорієऽ ка́ртаऽ microSD



3. O^ıбӨクтர்́pas Gimbal

4. Протротє́ऽ

5. Ептітєбоо $\mu$ ттатарiaऽ Goggles
 хрпблиотовєіта» $\mu$ татаріа трітои $\mu$ в́роиц.
6. Katáøtaõ GPS


## 
















13. Тро́тоו ттท்бףऽ

14. $\sum$ тітіт бпиعіо










## Гра $\mu \mu \dot{\prime} \mu \varepsilon$ voú



## Kaтáのтабп




## А $\lambda \mu \boldsymbol{\pi} \boldsymbol{\sigma} \boldsymbol{u}$








## Мєта́ס̄oซך





1. ^عıтоирүіа єкттоитпйऽ


2. Ava入oyia סıaøtáवह $\omega v$

3. ^हוтoupyia عఠтiaøns



## 4. ^eıtoupyia кava入ıoú




## 5. इuyvótŋta









## ¿úvӨモのף

## А $\sigma \varphi \alpha \dot{\lambda} \lambda ı \alpha$











## Eлعүरos









## ФЛТОГРАФIKH MHXANH










[^3]

## Атєıкóvion




## $\Sigma$ Х $\quad$ тाк $\alpha \mu \varepsilon$




## 



## TПлеххıрıоти́рıо


 тП $\nearrow \varepsilon х \varepsilon ו \rho ı \sigma т п \rho i o u . ~$


## ^عıтоирүіа

## Evєрүотоіңбп / атєvєрүотоіңбп





## Фо́ртібп тпऽ $\mu$ ттатаріая





## 'Eגєүүоऽ tou Gimbal каı тпऽ ка́ $\mu \varepsilon \rho \alpha \varsigma$





Gimbal Dial


## 





Aertoupyia 2
$\Sigma \omega \sigma$ о́ $\rho a \beta \delta i$

^eiroupyia 3

$\Sigma \omega \sigma$ тó $\rho a \beta \delta i$


 парáð̌ııүа.




| Tఇ入єхєıрıбтйрı （＾عıтоupүia 2） | Aعpockáqos <br>  | Паратпрウ்бяı |
| :---: | :---: | :---: |
|  |  |  ичо́иєтро тои аєробка́чоиц． <br>  <br>  ичо́ицтро． <br>  <br>  <br>  <br>  <br>  <br> Хєıрокіvŋтŋ лєाтоирүіа： <br>  <br>  |
|  |  |  <br>  <br>  <br>  <br>  <br> Oбо тьо $\mu \alpha к \rho ı \alpha ́ ~ т о ~ \rho а ß ठ ठ і ~ \omega Ө \varepsilon і т а ı ~ а т о ́ ~ т о ~ к \varepsilon ́ v т \rho о, ~ т о ́ \sigma о ~ т ь о ~ ү р ท ́ ү о \rho \alpha ~ \theta \alpha ~$ пгрıбтраюєі то аєробкд́чоऽ． |
|  |  |  <br>  <br>  <br>  ßріткєта। бто ке்vтро． <br>  кıvघitaı то $\alpha \varepsilon \rho о б к \alpha ́ \varphi o s . ~$ |
|  |  | Roll Stick：$\eta \mu \varepsilon т а к i v \eta \sigma \eta$ тои $\begin{gathered} \\ \xi \\ \xi\end{gathered}$ ро入ó tou aعpoбка́ $\varphi$ оus． <br>  <br>  <br>  кıvعitaı то аєробка́ $\varphi$ оऽ． |




| Өદ̇ชๆ |  |
| :---: | :---: |
| M | Хєıрокivŋтๆ 入єाтоupvia |
| $\mu \boldsymbol{\mu}$ ко́ | Sport Mode |
| N | Kavoviкn่ 入єıтoupyia |








 $\alpha \sigma \varphi \alpha \dot{\lambda} \lambda \varepsilon \alpha$.


## Kоицті 'Evap§п / هıакоти́







- To Cruise control ठıaтiӨعtaı $\mu$ óvo $\sigma \varepsilon$ גعıтоupyia Sport.

 Өuع $\lambda \lambda \omega \dot{\omega} \delta \varepsilon \varsigma ~ \pi \varepsilon \rho ı ß \alpha \dot{1} \lambda \lambda o v$.


## 

 RTH т $\quad$ Iv $\varphi \rho \varepsilon v \alpha \dot{\alpha} \rho \varepsilon \tau \varepsilon$.






## Пробарио́бıио коииті

 пробариобнغ́vŋ $\lambda \varepsilon ו т о и \rho ү і \alpha . ~$




$\Delta$ аккӧттия C 2

## 





## 

 паракव́тш.


Ioxupós





## PúOpıon Stick

Отаv хрпбן







 Bióa (кáӨعтף)
 (Катако́ричоऽ)
 Biōa (кá $\theta \varepsilon \tau \eta)$
 (Kataкópu甲оऽ)

[^4]
## Eчар $\boldsymbol{\sim}$

 $\varepsilon п І т \rho \varepsilon ் ா \varepsilon ı ~ v \alpha ~ \mu о ו р а б т \varepsilon і т є ~ т \eta \vee ~ т \rho о ß о \lambda \grave{~ к \alpha ́ \mu \varepsilon \rho a \varsigma ~ F P V . ~}$


## Пєта́धтє




## Акабпүіа



## А $\lambda \mu \boldsymbol{\mu} \boldsymbol{\tau} \boldsymbol{u} \mu$




## SkyPixel



Прочіл


- Oрı́"













## Птŋ́ণワ





## 




 vعрó.







## 



 ато́бтабп.



## 






|  | Opıa mтṅons |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
| То $\mu$ ¢́үІбто Ччо́нєтро |  каӨорıбцЕ̇v $\eta$ т $\quad$ ท่ |  |  <br> тра́⿱亠䒑ivo каı кókкıvo |
|  |  <br>  |  |  |

Otav to GPS દivaı aסúvauo

|  | Opıa miṅons |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
| То $\mu$ ह́үІбто и́чоऽ | тєрıорі३६таı бта 98 то́ठıа（ 30 m ） <br>  |  |  ко́ккıvo кaı тра́бııо |
| Мغ̇үاбтп актiva Oı пе |  |  |  |









## 


 бтаӨноі $\eta \lambda \varepsilon к т \rho о т а р а у \omega ү \eta ̆ s . ~$


## 












## 

## 

## 




'H


## 




## 

Kavovıки́ / АӨ入ŋтıкй лєıтoupyia




(1)

(2)


'H



## Хеıрокіиŋтп $\lambda$ вıтоируіа





## பıакотй тои Motors Mid-Flight







## 

## 

1. ТопоӨєтŋ்бтє то ає

 үuadıá.






## Прота́бєıऽ каı бuमßоu入є́ऽ ßivtєо






5. ка入útepa бтıs aváүкєऽ $\sigma \alpha \varsigma$.






## ミuvtńpŋのף

## 

## KaӨápıб $\mu \alpha$


 а甲рш́ठ̄гऽ Uגıко．

## 





## 




－MHN каӨарі をєтє то $\alpha \varphi \rho \omega \dot{\partial} \varepsilon \varsigma$ илıко́ $\mu \varepsilon \alpha \lambda$ коо́ $\lambda$ ．

 пгрıßа́ $\lambda$ 入ovta．

## Аєробка́яоऽ



## 

## Aாoơúvठ̄øn






## 



## 



## 









[^5]
## Еүката́бтабп















 عүката́бтабп.


## 






## $\Sigma$ ப́бтпиа пробүвішбףऽ

## 










## Eүката́бтабп













## тара́ртпиа

Пробıаүрарє́ऽ

| Аеробкй¢оऽ |  |
| :---: | :---: |
| Bápos amoyziwons | Перітои 795 үр |
| \ıăтáб\＆ıら | $178 \times 232 \times 127 \mathrm{~mm}$（xwpiऽ $\dot{\text { と }}$ ıкєऽ） $255 \times 312$ <br> $\times 127 \mathrm{~mm}$（ $\mu \varepsilon$ غ́ $\lambda ı к \varepsilon$ ） |
|  | 245 mm |
|  | $8 \mathrm{~m} / \mathrm{s}$（Kavovıкク் $\lambda \varepsilon$ عтоupyia） $15 \mathrm{~m} /$ <br> s（Sport mode）Xwpis ópıo <br> （Xвıрокіиๆпп леıтоирүіа） |
|  | $5 \mathrm{~m} / \mathrm{s}$（Kavoviки́ $\lambda$ عıтоupүía） $10 \mathrm{~m} /$ <br> $s$（Sport mode）X $\omega$ pis ópıo <br> （Xвıрокіvŋтๆ $\lambda$ вıтоирүіа） |
|  <br>  | $15 \mathrm{~m} / \mathrm{s}$（Kavovıкท́ ＾єıтоupyia） $27 \mathrm{~m} /$ <br> s （Sport mode） $39 \mathrm{~m} / \mathrm{s}$（Xعוрокіvŋтๆ <br> леітоирүіа） |
|  <br>  |  |
|  Ө́̀дáoa | $6000 \mu$ |
|  |  |
| MéyıTos xpóvos aımpríatos |  |
|  |  |
|  | $13,8 \mathrm{~m} / \mathrm{s}$ |
| avtiotaons taxútףтas avépou | $14^{\circ} \dot{\varepsilon} \omega \varsigma<104^{\circ} \mathrm{F}\left(-10^{\circ} \dot{\varepsilon} \omega \varsigma 0^{\circ} \mathrm{C}\right) \mathrm{GPS}+$ |
| GNSS | GLONASS＋Galileo |
|  | 2，400－2，4835 GHz；5，725－5，850 GHz |
| lбxús поитой（EIRP） | $2,4 \mathrm{GHz}: \leq 31,5 \mathrm{dBm}$（FCC）,$\leq 20 \mathrm{dBm}$（CE／SRRC／MIC） $5,8 \mathrm{GHz}: \leq 31,5 \mathrm{dBm}$（FCC）$, \leq 25,5 \mathrm{dBm}$（SRRC），$\leq 14 \mathrm{dBm}$（CE） |
| Aıw ${ }^{\text {a }}$ |  ópaøךऽ）， $\pm 1,5 \mathrm{~m}$（ $\mu \varepsilon$ Ө $\varepsilon \sigma \eta$ GPS） |
| Gimbal |  |
|  | K入ian：$-65^{\circ} \dot{\varepsilon} \omega \varsigma{ }^{\text {a }} 70^{\circ}$ |
| Eлєүхо́нદvo عúpos | K入ian ：$-50^{\circ} \dot{\varepsilon} \omega$ S $+58^{\circ}$ |
|  |  |
|  | \％／s |
| Eúpos y | $\pm 0,01^{\circ}$（Kavovikń 入ıitoupyia） |
| Н＾ектроviкós á̧ovas po入oú |  |


| ¿üotnua avixveuans |  |
| :---: | :---: |
| Проऽ та витпро́ऽ |  <br>  （ка́ $\Theta \varepsilon \tau \alpha)$ |
| Kát ${ }^{\text {a }}$ |  avú $\omega \omega \sigma \eta \varsigma: ~ 0,5-15 \mathrm{~m}$ <br> Eúpos avixveuans aıซӨŋtípa ópaaņ：0，5－30 m |
| ВопӨŋтіко́ ка́т $\omega \omega$ ¢ | Movó LED |
|  |  <br>  |
| Ф®TOГРAФIKH MHXANH |  |
| Aloөntípas |  |
| Факós | $\text { FOV: } 150^{\circ}$ <br>  f／2，8 <br>  <br>  |
| Eúpos ISO | 100－12800 |
| Н入ектроуікй тахútᄁта клєїтрои | 1／50－1／8000 s |
| ＾eıroupyies akivørns ¢wroypapias | Movin ßo入ń |
|  | $3840 \times 2160$ |
| Мор甲ர் ¢штоүрачіая | JPEG |
| Avádữŋ ßivteo | $4 \mathrm{~K}: 3840 \times 216050 / 60 \sigma \varepsilon \lambda$ <br> FHD： $1920 \times 1080$ 50／60／100／ $120 \sigma \varepsilon \lambda$ |
| Мор甲ர́ ßivtzo | MP4／MOV（MPEG－4 AVC／H．264，HEVC／H．265） 120 Mbps |
|  |  |
| Прочіл хрона̇тшv | ミTávtap，D－Cinelike |
| RockSteady EIS |  |
|  |  |
|  | exFAT（бuvıбTáтaı） <br> FAT32 |
| Euquท́s $\mu$ marapia miñons |  |
| Хбррттко́тŋта | 2000 mAh |
| Táon | 22，2 V（бтávtap） |
|  | 25，2 V． |
| Tütos Mtarapias | LiPo 6S |
| Evépycia | 44．4 Wh＠0．5C |
| Побобтó ama入入ayñs | 10С（титıко́） |
| Bápos | Пєрітои 295 үр |


|  | $41^{\circ} \dot{\varepsilon} \omega \varsigma<104{ }^{\circ} \mathrm{F}\left(5^{\circ} \dot{\varepsilon} \omega \varsigma \varsigma 40^{\circ} \mathrm{C}\right) 90 \mathrm{~W}$ |
| :---: | :---: |
|  |  |
| Meyà̉a $\mu$ aroyua入ıá |  |
| Bápos |  |
| \ıăTáбદıऽ | $184 \times 122 \times 110 \mathrm{~mm}$（ $\chi \omega$ рі今 кєраієऽ） $202 \times$ <br> $126 \times 110 \mathrm{~mm}$（ $\mu \varepsilon$ кєраієऽ） |
|  | 2 ivtars $\times 2$ |
| Avá入uan tఇs o日óvns （Evıaí oӨóvŋ） | $1440 \times 810$ |
| Pu日lós avavémons o日óvns | $144 \mathrm{H} \zeta$ |
| FOV |  |
|  | mm |
| ¿uxvótпта 入еıтоupyias | 2，400－2，4835 GHz；5，725－5，850 GHz |
| IбXúS по | $\begin{aligned} & 2,4 \mathrm{GHz}: \leq 28,5 \mathrm{dBm}(\mathrm{FCC}), \leq 20 \mathrm{dBm} \text { (CE / SRRC / MIC) } \\ & 5,8 \mathrm{GHz}: \leq 31,5 \mathrm{dBm}(\mathrm{FCC}), \leq 19 \mathrm{dBm}(\mathrm{SRRC}), \leq 14 \mathrm{dBm} \text { (CE) } \end{aligned}$ |
| Eúpos 弓üvךऽ عтוкоıvwvias |  |
|  |  тоו́тףTas（810p $50 \mathrm{fps} / 60 \mathrm{fps}$ ），Latency $<40 \mathrm{~ms}$ |
|  | 50 Mbps |
| Eúpos $\mu$ عта́סобףऽ |  |
| Metádoơף ท̇Xou |  |
|  Мор甲п́ | MP4（Мор甲ர் ßivteo：H．264） |
|  Мор甲и́ | MP4，MOV，MKV <br> （Мор甲＇் ßivteo：H．264；Мор甲ท́ ṅxou：AAC－LC，AAC－HE，AC－3，MP3） |
|  |  |
| lбxús દıбóסou | ミuviotátal：Мтатарia DJI FPV Goggles Мтатарігऽ трітшv：11．1－25．2 V |
| Mmatapia Goggles |  |
| X $\quad$ рпттко́тףта | 1800 mAh |
| Táaŋ | M ¢́үıто 9 V |
| Tútros Mratapias | LiPo 2S |
| Evép ${ }^{\text {ctia }}$ | 18 Wh |
|  |  |
| ¢ópríņ | 10 W |
|  |  |


| Tпौехعıрıбтйрı |  |
| :---: | :---: |
| Bápos | 346 y |
| \ıaбтáбとıऽ | $190 \times 140 \times 51 \mathrm{~mm}$ |
|  | 2,400-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz |
|  ( $x \omega$ рія $\varepsilon \mu \pi$ о́ठıa, $x \omega$ pis тарغ́ $\mu ß а \sigma \eta)$ | $10 \times \lambda \mu$ (FCC); $6 \times \lambda \mu$ (CE / SRRC / MIC) |
| IбXúऽ поитой (EIRP) | $\begin{aligned} & 2,4 \mathrm{GHz}: \leq 28,5 \mathrm{dBm}(\mathrm{FCC}), \leq 20 \mathrm{dBm} \text { (CE / SRRC / MIC) } \\ & 5,8 \mathrm{GHz}: \leq 31,5 \mathrm{dBm} \text { (FCC), } \leq 19 \mathrm{dBm} \text { (SRRC), } \leq 14 \mathrm{dBm} \text { (CE) } \end{aligned}$ |
|  |  |
| Фортїтй $\mu$ matapias |  |
|  | 100-240 V, $50 / 60 \mathrm{~Hz}, 1,8 \mathrm{~A}$ |
| Параүшүท́ | Kúpıa: 25,2 $\pm 0,15 \mathrm{~V}, 3,57 \pm 0,1 \mathrm{~A}$ ท́ $1 \pm 0,2 \mathrm{~A}$ USB: $5 \mathrm{~V} /$ $2 \mathrm{~A} \times 2$ |
| Ovouãtikṅ ıбXús | $86 \Delta$ |
| Eúpos өعриокрабias ¢óptions | $5^{\circ} \dot{\varepsilon} \omega \varsigma 40^{\circ} \mathrm{C}\left(41^{\circ} \dot{\varepsilon} \omega \varsigma{ }^{\text {c }} 104{ }^{\circ} \mathrm{F}\right)$ |
| Xpóvos ¢óptions |  <br>  перітои. 2 ஸ́pદऽ каı 30 лєптт́ |
| Káptȩ SD |  |
|  | Kápta microSD <br>  |
| ¿uviotú $\mu \varepsilon$ vo microSD Kaptغ̇ $\lambda \wedge \varepsilon \varsigma$ | SanDisk High Endurance U3 V30 64GB microSDXC SanDisk Extreme PRO U3 V30 A2 64GB microSDXC SanDisk Extreme U3 V30 A2 64GB microSDXC SanDisk Extreme U3 V30 A2 128GB microSDXC SanDisk Extreme U3 V30 A2 256GB microSDXC Lexar 667x V30 128 GB <br> Lexar High Endurance 128G U3 V30 microSDXC Samsung EVO U3 (Кітріvo) 64 GB microSDXC Samsung EVO Plus U3 (Kóккıvo) 64 GB microSDXC Samsung EVO Plus U3 256 GB microSDXC Netac 256 GB U3 A1 microSDXC |



甲ортіگ̧vtaı tautóxpova.



## 










## 


 $\beta a \theta \mu$ оvó $\mu \eta \sigma \eta$.










## 



## Xрпбוцотоюш́vтая to DJI Fly




## Xрŋ́ণף tou DJI Assistant 2 (бعıןá DJI FPV)



2. Eккıvŋ́бтє то DJI Assistant 2 ( $\sigma \varepsilon ı \rho \alpha ́ ~ D J I ~ F P V) ~ к а ı ~ \sigma u v ס ̄ \varepsilon Ө \varepsilon i t \varepsilon ~ \mu \varepsilon ~ \varepsilon ́ v a v ~ \lambda о ү а \rho ı \alpha \sigma \mu o ́ ~ D J I . ~$
















## П入прочорієऽ $\mu \varepsilon т \alpha \dot{~ т \eta \vee ~ т \omega ́ \lambda \eta б \eta ~}$

[^6]Yтоדтท்ріรŋ DJI
http://www.dji.com/support


ठıєúӨuvoŋ https://www.dji.com/dji-fpv
 غ́va $\mu \eta \dot{v} v \mu \alpha$ бто DocSupport@dji.com.


[^0]:    A A入入a бદvápı RTH
    
    

[^1]:    Пробтабіа пробүвішбทs
    
    
    
     үка̧́ı проऽ та ка́тш.

[^2]:    
    
    
    

[^3]:    :"
    
    
    

[^4]:    

[^5]:    

[^6]:    

